

# 物体認識を用いた自転車運転時の衝突予測システム

～ A Bicycle Collision Prediction System using Object Recognition ～

The percentage of bicycle casualties in traffic accidents keeps increasing, and most of them are collisions.

The purpose of this study is to prevent drivers from collisions: a image processing system identifies obstacles and signals them so that they can be avoided.

目的:

自転車運転時の事故防止。物体認識を用いて障害物との衝突を予測し警告を出します。

自転車に深度カメラを搭載し前方を撮影します。物体認識と物体追跡を用いて歩行者と車を検知します。

認識した歩行者と車の移動先を予測。迅速な衝突回避を可能にし事故防止を図ります。

